

ΠΑΝΕΛΛΑΔΙΚΕΣ ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ

Γ΄ ΤΑΞΗΣ ΗΜΕΡΗΣΙΟΥ ΓΕΝΙΚΟΥ ΛΥΚΕΙΟΥ

ΤΕΤΑΡΤΗ 13 ΙΟΥΝΙΟΥ 2018

ΕΞΕΤΑΖΟΜΕΝΟ ΜΑΘΗΜΑ: ΦΥΣΙΚΗ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ

ΘΕΜΑ Α

A1. γ

A2. δ

A3. α

A4. δ

A5. α – Λάθος

β – Σωστό

γ – Λάθος

δ – Σωστό

ε – Λάθος

ΘΕΜΑ Β

B1. Σωστή η πρόταση i)

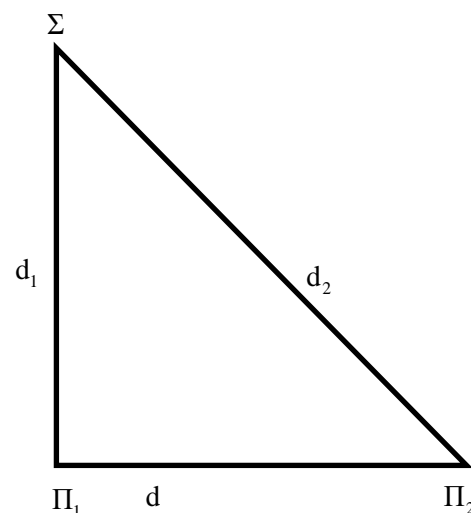
Από το Πυθαγόρειο Θεώρημα στο ΚΛΣ ορθογώνιο

$$\text{ τρίγωνο: } d_2 = \sqrt{d_1^2 + d^2} \Rightarrow d_2 = \frac{5\lambda_1}{2}.$$

Ο διπλασιασμός της συχνότητας ταλάντωσης των δύο

πηγών έχει ως αποτέλεσμα τον υποδιπλασιασμό του μήκους

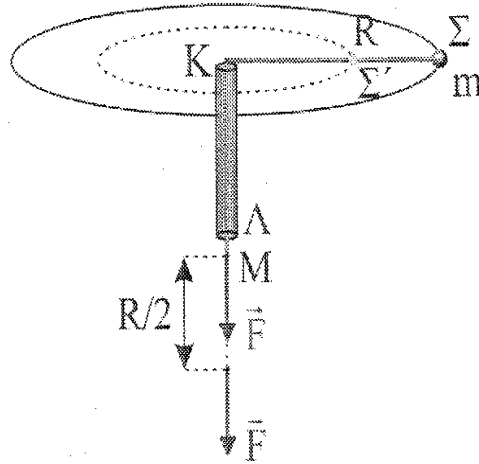
$$\text{ κύματος } \lambda_2 = \frac{\lambda_1}{2}.$$



$$|A'_\Sigma| = \left| 2A \sin \frac{2\pi(d_1 - d_2)}{2\lambda_2} \right| = 2A \left| \sin \frac{\pi \left(2\lambda_1 - \frac{5\lambda_1}{2} \right)}{\frac{\lambda_1}{2}} \right| = 2A \left| \sin \frac{\pi \left(-\frac{\lambda_1}{2} \right)}{\frac{\lambda_1}{2}} \right| = 2A |\sin(-\pi)| = 2A.$$

B2. Σωστή η πρόταση iii)

Κατά τη διάρκεια της μετακίνησης του νήματος οι δυνάμεις που ενεργούν στο σώμα, το βάρος του και η τάση του νήματος δεν δημιουργούν ροπή οπότε η στροφορμή του παραμένει σταθερή.



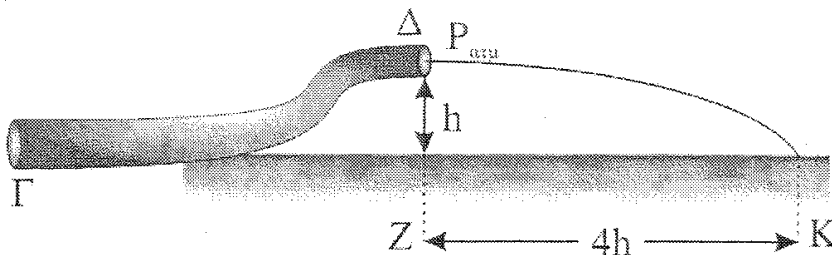
$$\vec{L}_{\text{αρχ}} = \vec{L}_{\text{τελ}} \Rightarrow m u_{\text{αρχ}} \cdot R = m u_{\text{τελ}} \cdot \frac{R}{2} \Rightarrow u_{\text{αρχ}} = \frac{u_{\text{τελ}}}{2} \Rightarrow \omega \cdot R = \frac{1}{2} \omega' \cdot \frac{R}{2} \Rightarrow \omega' = 4\omega.$$

Από το ΘΜΚΕ

$$\Sigma W = \Delta K \Rightarrow W_W + W_F = K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} \Rightarrow W_F = \frac{1}{2} m u_{\text{τελ}}^2 - \frac{1}{2} m u_{\text{αρχ}}^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow W_F = \frac{1}{2} m \left[\left(\omega' \cdot \frac{R}{2} \right)^2 - (\omega R)^2 \right] = \frac{1}{2} m \left[16\omega^2 \cdot \frac{R^2}{2} - \omega^2 \cdot R^2 \right] \Rightarrow W_F = \frac{3}{2} m \omega^2 \cdot R^2.$$

B3. Σωστή η πρόταση i)



Το υγρό όταν εξέρχεται από το σημείο Δ του σωλήνα εκτελεί οριζόντια βολή οπότε:

$$x = u_{\Delta} \cdot t \Rightarrow 4h = u_{\Delta} \cdot t \Rightarrow t = \frac{4h}{u_{\Delta}}.$$

$$\psi = \frac{1}{2}gt^2 \Rightarrow h = \frac{1}{2}g\left(\frac{4h}{u_\Delta}\right)^2 \Rightarrow h = \frac{1}{2}g\frac{16h^2}{u_\Delta^2} \Rightarrow u_\Delta^2 = 8gh \quad (1)$$

Από την εξίσωση συνέχειας:

$$\Pi = \text{σταθερή} \Rightarrow A_\Gamma \cdot u_\Gamma = A_\Delta \cdot u_\Delta \Rightarrow 2A_\Delta \cdot u_\Delta = A_\Delta \cdot u_\Delta \Rightarrow u_\Delta = 2u_\Gamma.$$

Οπότε η σχέση (1) θα γίνει:

$$4u_\Gamma^2 = 8gh \Rightarrow gh = \frac{u_\Gamma^2}{2} \quad (2)$$

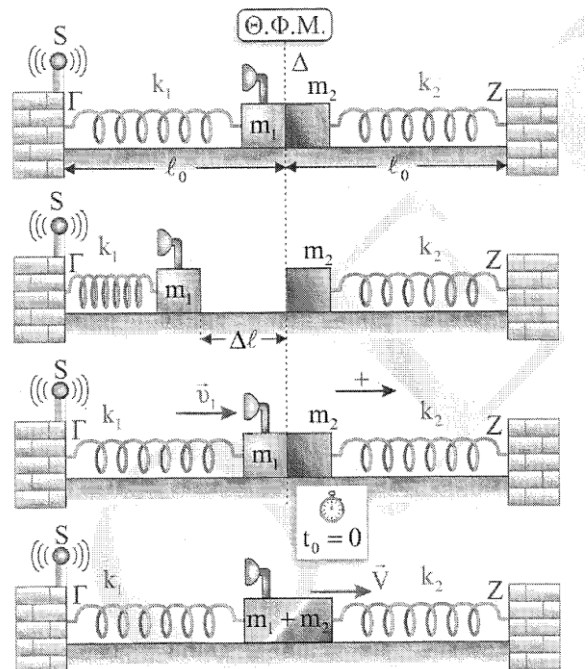
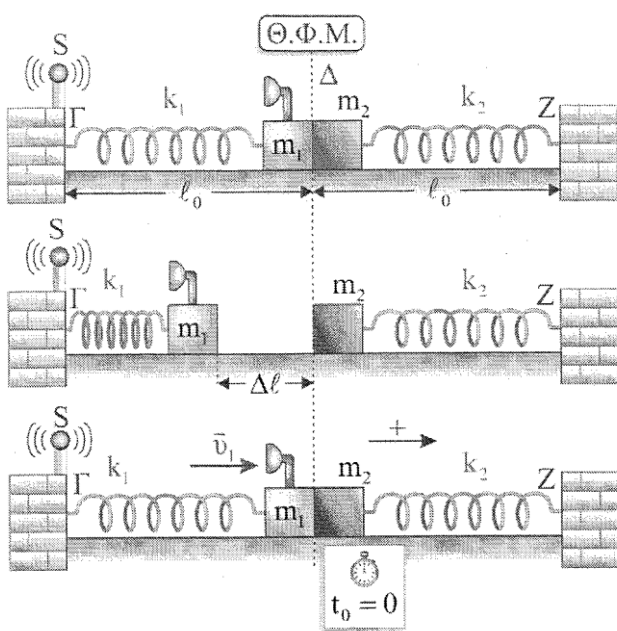
Εξίσωση Bernoulli για τα σημεία Γ και Δ με επίπεδο δυναμικής βαρυτικής ενέργειας

$U_w = 0$ το σημείο Γ:

$$P_\Gamma + \frac{1}{2}\rho u_\Gamma^2 + \rho g \psi_\Gamma = P_\Delta + \frac{1}{2}\rho u_\Delta^2 + \rho g \psi_\Delta \Rightarrow P_\Gamma + \frac{1}{2}\rho u_\Gamma^2 + 0 = P_\Delta + \frac{1}{2}\rho(2u_\Gamma)^2 + \rho gh \Rightarrow$$

$$\Rightarrow P_\Gamma - P_\Delta = \frac{4\rho u_\Gamma^2}{2} - \frac{\rho u_\Gamma^2}{2} + \rho gh \Rightarrow \Delta P = \frac{3}{2}\rho u_\Gamma^2 + \rho \cdot \frac{u_\Gamma^2}{2} \Rightarrow \Delta P = 2\rho u_\Gamma^2.$$

ΘΕΜΑ Γ



Γ1. Το σώμα m_1 , τη στιγμή που διέρχεται από τη θέση φυσικού μήκους θα έχει ταχύτητα:

$$\Sigma W = \Delta K \Rightarrow W_w + W_N = W_{F_{ελ}} = K_{τελ} - K_{αρχ} \Rightarrow 0 + 0 + U_{ελ,αρχ} - U_{ελ,τελ} = \frac{1}{2} m_1 \cdot u_1^2 - 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} K_1 \Delta \ell^2 - 0 = \frac{1}{2} m_1 u_1^2 \Rightarrow u_1 = 2 \text{ m/s} .$$

Προσοχή!! ΔΕΝ κάνουμε σκέψεις ταλάντωσης γιατί δεν αναφέρεται στην εκφώνηση ότι το σώμα εκτελεί Α.Α.Τ.

ΑΔΟ για την κρούση των δύο σωμάτων

$$\vec{P}_{αρχ} = \vec{P}_{τελ} \Rightarrow m_1 u_1 = (m_1 + m_2) V \Rightarrow V = 1 \text{ m/s} .$$

Οπότε ο λόγος συχνοτήτων:

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{\frac{u_{\eta x} - u_1}{u_{\eta x}} \cdot f_s}{\frac{u_{\eta x} - V}{u_{\eta x}} \cdot f_s} \Rightarrow \frac{f_1}{f_2} = \frac{338}{339} .$$

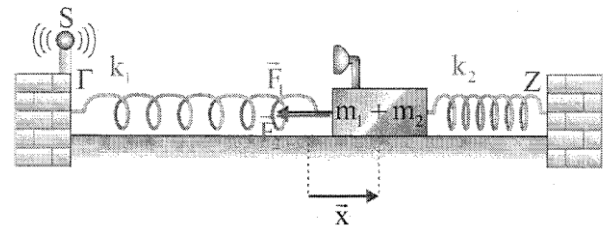
Γ2. Στην τυχαία θέση δεξιά από τη θέση ισορροπίας που είναι η θέση φυσικού μήκους των ελατηρίων

$$\Sigma F = -F_1 - F_2 = -K_1 \cdot x - K_2 \cdot x = -(K_1 + K_2) x .$$

Άρα εκτελεί ΑΑΤ με $D = K_1 + K_2 \Rightarrow D = 2K$.

Η ταχύτητα V είναι η μέγιστη ταχύτητα της νέας ταλάντωσης.

$$V = U_{\max} \Rightarrow V = \omega \cdot A \Rightarrow V = \sqrt{\frac{D}{m_1 + m_2}} \cdot A \Rightarrow A = 0,2 \text{ m} .$$



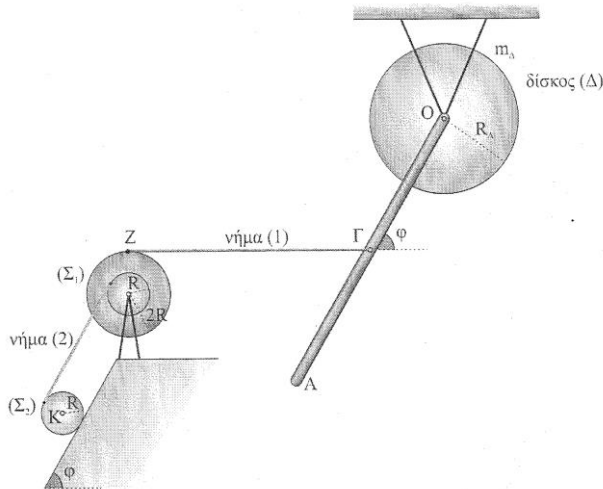
Γ3. Για να καταγράψει ο δέκτης την πραγματική συχνότητα πρέπει να ακινητοποιηθεί, δηλαδή στην ακραία θέση της ταλάντωσης. Για να συμβεί αυτό χρειάζεται να περάσει χρονικό διάστημα:

$$\Delta t = \frac{T}{4} = \frac{2\pi \sqrt{\frac{D}{m_1 + m_2}}}{4} \Rightarrow \Delta t = \frac{\pi}{10} \text{ s} .$$

Γ4. $\frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{\Sigma F} \Rightarrow \left| \frac{d\vec{P}}{dt} \right|_{\max} = D \cdot A = 2K \cdot A \Rightarrow \left| \frac{d\vec{P}}{dt} \right|_{\max} = 20 \text{ N} .$

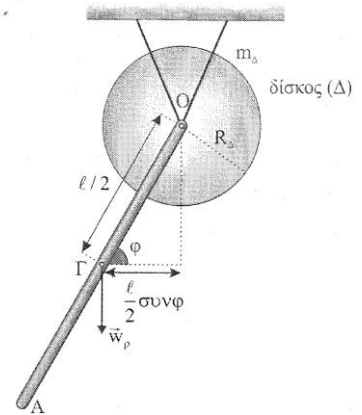
ΘΕΜΑ Δ

$$\Delta 1. I_{ολ} = I_{ράβδου} + I_{δίσκου} = \left[I_{cm(\rho)} + M \left(\frac{\ell}{2} \right)^2 \right] + \frac{1}{2} m_{\Delta} R_{\Delta}^2 = \frac{M\ell^2}{3} + \frac{m_{\Delta} R_{\Delta}^2}{2} \Rightarrow I_{ολ} = 25 \text{Kg}\cdot\text{m}^2.$$



Δ2. Στο σύστημα ράβδος – δίσκος οι εξωτερικές δυνάμεις που ενεργούν είναι τα βάρη των δύο σωμάτων με το βάρος του δίσκου να μην δημιουργεί ροπή ως προς τον άξονα περιστροφής O.

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \Sigma \vec{\tau}_{εξωτ} \Rightarrow \left| \frac{d\vec{L}}{dt} \right| = Mg(OA) = Mg \frac{\ell}{2} \sigma\upsilon\upsilon\varphi \Rightarrow \left| \frac{d\vec{L}}{dt} \right| = 72 \text{N}\cdot\text{m}$$

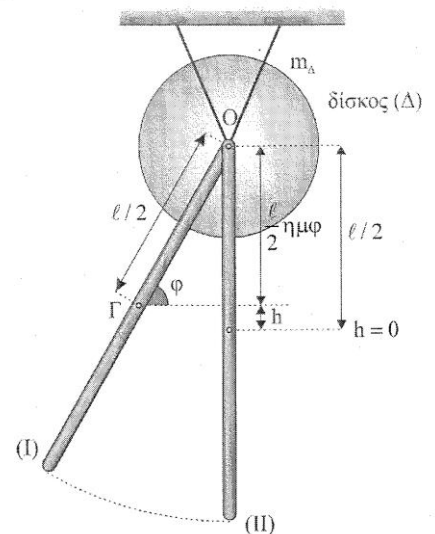


Δ3.

$$\Sigma W = \Delta K \Rightarrow W_{w_{\rho\alpha\beta}} + W_{w_{\delta\iota\sigma}} + W_{F_{\alpha\xi}} = K_{\tau\epsilon\lambda} - K_{\alpha\rho\chi} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow U_{w_{\alpha\rho\chi}} - U_{w_{\tau\epsilon\lambda}} + 0 + 0 = K_{\tau\epsilon\lambda} - 0 \Rightarrow Mgh - 0 = K_{\tau\epsilon\lambda} \Rightarrow$$

$$Mg[(O\Gamma) - (OB)] = K_{\tau\epsilon\lambda} \Rightarrow Mg \left[\frac{\ell}{2} - \frac{\ell}{2} \eta\mu\varphi \right] = K_{\tau\epsilon\lambda} \Rightarrow K_{\tau\epsilon\lambda} = 24 \text{J}$$



Δ4. Επειδή το νήμα είναι ΜΗ ΕΚΤΑΤΟ:

$$u_{\Delta} = u_B \Rightarrow 2u_{cm} = u_{\gamma\rho} \Rightarrow 2u_{cm} = \omega_1 \cdot R \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 2 \frac{du_{cm}}{dt} = \frac{d\omega_1}{dt} \cdot R \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega_1} \cdot R = 2\alpha_{cm} \quad (1)$$

- Τροχαλία: $\Sigma \vec{\tau} = I_{cm} \cdot \vec{\alpha}_{\gamma\omega_1} \Rightarrow T_v \cdot R = I_{cm} \cdot \alpha_{\gamma\omega_1} \stackrel{(1)}{\Rightarrow} T_v \cdot R = \frac{I_{cm} \cdot 2\alpha_{cm}}{R} \quad (2)$

- Κύλινδρος: $\Sigma \vec{F}_x = m \vec{\alpha}_{cm} \Rightarrow m g \eta \mu \varphi - T_v - T_s = m \alpha_{cm} \quad (3)$

$$\Sigma \vec{\tau} = I_{(K)} \cdot \vec{\alpha}_{\gamma\omega v} \Rightarrow T_s \cdot R - T_v \cdot R = \frac{mR^2}{2} \cdot \alpha_{\gamma\omega v} \Rightarrow T_s - T_v = \frac{m\alpha_{cm}}{2} \quad (4)$$

Από τη λύση του συστήματος των (2), (3), (4) προκύπτει ότι $\alpha_{cm} = 1 \text{ m/s}^2$.

Για την μεταφορική κίνηση του κυλίνδρου $S = \frac{1}{2} \alpha_{cm} t^2 \Rightarrow t = 2 \text{ s}$.

Οπότε: $u_{cm} = \alpha_{cm} \cdot t \Rightarrow u_{cm} = 2 \text{ m/s}$.

